

クイック・スタート・ガイド

# TINA-TI™操作入門

このクイックスタート・ユーザーズ・ガイドでは、強力な回路設計およびシミュレーション用ツールであるTINA-TI™の概要を 紹介します。TINA-TIは、多種多様な基本回路および複雑な構成を含む高度な回路の設計、テスト、トラブルシューティング を、ノード数やデバイス数の制約を受けることなく行うことのできる理想的なツールです。このアプリケーション・ノートは、 TINA-TIに初めて触れるユーザーを支援して、TINA-TI (Ver 9.x) ソフトウェアの基本的な機能を使用して可能な限り短い時 間で回路シミュレーションを作成できるようにすることを目的としています。

目	次

1 概要	1
2 回路図エディタ	2
3 TINA-TIを使用して回路を作成する	3
4 <mark>解析機能</mark>	6
	9
6 追加支援	10

#### 図目次

図 1 TINA-TIのダウンロード	2
図 2 TINA-TI 回路図エディタのディスプレイ	3
図 3 TINA-TIを使用した回路の作成	4
図4能動部品と受動部品の選択	5
図5部品の相互配線	6
図 6 Voltages/Currentsの表を表示させて行うDC解析	7
<u>図 7 TINAの追加解析機能</u>	
図8仮相計測爆器を使用したテスト	Q
図 O TINA-TIのA ルプ操作	10
図 9 TINA-TIV/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10/ 10	10

### 1 概要

Texas InstrumentsではDesignSoft, Inc.と提携して、アナログ回路とSMPS (スイッチング電源)回路のシミュレーションに適し た強力な回路シミュレーション・ツール「TINA-TI」を顧客に提供しています。TINA-TIは、設計エンジニアによる回路案の 開発とテストの支援用として理想的なツールです。尚、現在は日本語版(Ver9.1)もリリースされています。

TIが他のSPICEベースのシミュレータではなくTINA<sup>™</sup> シミュレーション・ソフトウェアを選択した理由は、強力で多種にわたる解析機能をシンプルで直観的なグラフィックベースのインターフェイスにより、最小限の時間で使い方を習得する事ができる点です。他のSPICEシミュレータを使い慣れていれば、TINA-TIに慣れるのには時間も手間もかかりません。TINA-TIは、 DesignSoft社のシミュレーション製品の機能限定版ですが、驚くほど複雑な回路でも容易に扱うことが可能です。

**Texas Instruments**では、**DesignSoft**社の製品の保証やサポートは行っていません。**TINA-TI**は、**TI**と**DesignSoft**の両社によっ て開発されたシミュレーション・プログラムです。**DesignSoft**社の詳細については、**DesignSoft**社のウェブサイト (www.designsoftware.com) をご覧ください。

TINA-TIは、Texas Instruments および DesignSoft, Inc.の商標です。 TINAは、DesignSoft, Inc.の商標です。 Windowsは、Microsoft Corporationの登録商標です。 その他のすべての商標は、その各所有者の財産です。

この資料は、Texas Instruments Incorporated (TI) が英文で記述した資料を、皆様のご理解の一助 として頂くために日本テキサス・インスツルメンツ(日本TI) が英文から和文へ翻訳して作成した ものです。資料によっては正規英語版資料の更新に対応していないものがあります。日本TI になる 和文資料は、あくまでもTI 正規英語版をご理解頂くための補助的参考資料としてご使用下さい。製 品のご検討およびご採用にあたりましては必ず正規英語版の最新資料をご確認下さい。 TI および日本TI は、正規英語版にで更新の情報を提供しているにもかかわらず、更新以前の情報に 基づいて発生した問題や障害等につきましては如何なる責任も負いません。 SBOU052A翻訳版

最新の英語版資料 <u>http://www.ti.com/lit/sbou052</u>

## 2回路図エディタ

図1のように、TINA-TIはTINA-TIのウェブページからダウンロードできます。また、TIのホーム・ページ(www.ti.com)からも 入手可能です。キーワード検索フィールドに「TINA」と入力すると、TINA-TIに関連した情報がまとめて表示されます。最初 の検索結果を選択すると、TINA-TIのウェブページが表示されます。

🌈 SPICE ベースのアナログ・シミュレーション・プログラム - 1	TINA-TI - TI ツール・フォルダ	– Windows Inter	net Explorer の提供	元: Texas Instruments Inc	corporated 🔲 🔲 🛛
🕒 🗸 🖉 http://focus.tij.co.jp/jp/docs/toolsw/fok	ders/print/tina-tihtml			🖌 🗲 🗙 Google	۹ 🖌
👷 🏟 🙋 SPICE ベースのアナログ・シミュレーション・プログラ	54 - П			🕼 • 🔊 - 🏝 •	
🔱 Texas Instruments			<b>、</b> サンブルおよび注文が	<u>カート   お問い合わせ   TI ワー)</u>	<u>ドワポ</u> :日本   <u>my.TI ログイン</u>
● 製品 ● アプリケーション ● 設計サポー	-ト 🛛 サンプルおよび	購入	▼検索	キーワードを入力してください GO	型番を入力してくたさい GO
<u> TI ホーム</u> > <u>半導体製品</u> > <u>アンブルニア</u> > SPICE ペースのアナ	ログ・シミュレーション・プログラム				r Japan (日本語表示)
SPICE ベースのアナログ・シミ 況:供給中	ュレーション・プロ	コグラム 供給	狀	この製品に変更があった ら通知する	
TINA-TI					) 😭 🖄 🚼 🚼 Share
日 模要/時長	\$ <b>1</b>	● サポートとコミ	בדז 📜	⊎ 注文情報	
主なドキュメント 注文		から日本語版のTINA	-TTがダウンロードできます	<b>;</b> .	
型 <b>番</b>	ス・インスツルメンツ 供給状	況 価格(米ドル)	05	1	
TINA-TI: SPICE-Based Analog Simulation Program	ACTIV	E 無償	Windows XP or 7		
TINA-TI_TRA_CHINESE: SPICE-Based Analog Simulation Program		E 無償	Windows XP or 7	]	
TINA-TI_RUSSIAN: SPICE-Based Analog Simulation Program		E 無償	Windows XP or 7		
國 表示 TINA-TI Screen					

### 図 1 TINA-TIのダウンロード

TINA-TI バージョン 9.x のハードウェアとソフトウェアの最低要件は次のとおりです。
下記を搭載した IBM PC 互換コンピュータ:
Pentium または同等のプロセッサ
256MB の RAM
200MB 以上の空き領域があるハード・ディスク
マウス
VGA アダプタ・カードとモニタ
Microsoft Windows 98/ME/NT/2000/XP/Vista/Windows 7

お使いのシステムにTINA-TIをダウンロードした後、Windowsの Start メニューからプログラムを選択するか、インストール 中にデスクトップに作成されたTINA-TIのアイコンをクリックします。図2のような初期画が表示されます。

22 名前のないファイル - 回路図エディタ ファイル(2) 編集(5) 挿入(1) 表示(2) 観光(4) T&M ソール(2) TELIBIDIAN A.1.7(7)	
	•
一番上のタイトルバー: ここからтіма-тіの全てのコマンドが遅べま	: <b>क</b>
真ん中のタイトルバー: TINA-TIのよく使われると思われるコマンドをアイコンにしてあります。	
一番下のタイトルバー: ここから様々なコンポーネントを選ぶ事ができます。	
回路図を描くワークスペース	
	>
	X: 934 Y: 364

図 2 TINA-TI 回路図エディタのディスプレイ

図2は、回路図エディタのレイアウトです。シート上の空白のワークスペースは設計ウィンドウであり、ここにテスト回路を作成します。Schematic Editorというタイトル・バーの下に並んだ操作メニューからは、File(ファイル)、Analysis(解析)、T&M(テストと測定用装置の選択)などの操作が選択できるようになっています。

メニュー列のすぐ下には、各種のファイル・タスクとTINAタスクに関連付けられたアイコンが並んでいます。一番下のアイコン(タブ)の列からは、特定の部品グループを選択できるようになっています。これらの部品グループには、基本的な受動部品、 半導体の他、複雑なデバイス・マクロモデルも入っています。これらのグループにアクセスして、回路図を作成します。

## 3 TINA-TI を使用して回路を構築する

TINA-TIの使いやすさを理解するために、例としてアナログ回路をひとつ作成、回路解析機能の一部を具体的に紹介します。 この例では、高出力正弦波1kHzの発振回路を選択します。オペアンプ・ベースの設計は、回路アプリケーションのハンドブッ クに数多く記載されています。ここではTINA-TIを使用して、振幅を安定化させたウィーンブリッジ発振回路の作成とシミュ レーションを行います。回路アプリケーション用に、Texas InstrumentsのCMOSオペアンプ製品OPA743(12V)を選択しま す。このアンプは、この設計に極めて適しており、非常に良好なDCおよびAC性能を提供します。アンプは3.5V~12Vの電源で 動作しますが、この例では±5V (10V)が必要になります。

### JAJU146

先ずステップ1でSpice Macrosタブ(図3参照)、次にステップ2でオペアンプのシンボルを選択して、OPA743のマクロモデルに アクセスします。オペアンプのモデルのリストが表示されたら、スクロールダウンしてOPA743(ステップ3)をクリックした 後、OKをクリックします。オペアンプのシンボルが回路ワークスペースに表示されます。マウスでシンボルをワークスペース の適切な位置にドラッグします (ステップ4)。左のマウスボタンをクリックすると、シンボルがその位置に固定されます。

🕵 名前のないファイル - 回路図エディタ	
ファイル(B) 編集(S) 挿入(U) 表示(V) 解析(W) <u>T</u> &M ツール(	Y) TIUtilities ヘルプ(Z)
<b>▼ ≴ ∥ T ½ × ∩ ∩ +</b> € 100%	OPA1013E
_ 基本 スイッチ 計器 ソース セミコンダクタ スパイスマクロ	
2. オペアンプのシンホルを選びます	▶ 1. スパイスマクロを選びます 🤷
オペアンプ	
OPA704 OPA725 OPA726 OPA734 OPA735 OPA743	
OPA820 OPA830 OPA842 3. 使用可能なオペアンプのリスト OPA843 からOPA743を選びます OPA846 OPA847 OPAY211 ✓	*
形状: <a href="millios.com"><a href="millios.com"><a href="millios.com">&lt;a href="millios.com&lt;/a&gt; for a bigger and the second seco</a></a></a>	U1 OPA743
メーカー: Texas Instruments 💌 128/315	4. 選んだオペアンプを回路
厂 全ての部品を表示	図リークシート内の仕意の場 所に移動して、置く。
✓ ОК Х++ンセル ? ヘルブ	~
	>
名前のないファイル	
	X: 273 Y: 9

#### 図3TINA-TIを使用した回路の作成

ファイルメニューを介して、マクロや、幅広い種類の既成アナログ回路/SMPS回路にアクセスすることもできます。 (File→ 例を開く)

#### 3.1 受動部品と能動部品の追加

部品の選択は、タブの下側にあるBasic, Switches, Metersなどの部品グループをクリックすることで容易に行えます。これらの タブでは、幅広い種類の受動部品、電源類、計測器、リレー、半導体、マクロモデルを提供しています。具体的な部品の回路図 シンボルをクリックして、回路ワークスペースの適切な位置にドラッグします。左のマウスボタンをクリックすると、シンボル がその位置に固定されます。

今回の例では、図4に示すように、Basicタブ・グループ(ステップ1と2)から「抵抗」を選択して、オペアンプのシンボルのそば に配置します。TINA-TIにより、この抵抗はR1という名で表示されます。R1の初期値は1kΩですが、この値は任意に変更でき ます。左マウスのボタンでR1のシンボルをダブルクリックすると、関連する部品値の表が表示されます (ステップ3)。

2 名前のないファイル - 回路図エディタ       ・         ア・イル名 編集(S) 挿入(U) 表示(V) 解析(W) I&M ツール(Y) I, Utilities ヘルプ(Z)         ・       ・         *       ・		
ファイル(B) 編集(S) 挿入(U) 表示(V) 解析(W) I&M ツール(Y) II Utilities ヘルブ(Z)         ・ ビ ア レメ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア レメ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ メ ハ ハ + … ① 100N 」 ビ 歴版         ・ ビ ア ビ ・ ビ ア ・ ビ ア ・ ・ ビ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	🛃 名前のないファイル - 回路図エディタ	
* ビ ク 丁 ビ × ヘ ヘ + ※       100k → ジ 形       形       形         * ● ÷ ジ ジ ジ ジ 小 小       * ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	ファイル( <u>R</u> ) 編集( <u>S</u> ) 挿入( <u>U</u> ) 表示( <u>V</u> ) 解析( <u>W</u>	) <u>T</u> &M ツール(Y) TIUtilities ヘルプ(Z)
・       ・	<b>* * 8 T 14 × 0 a +</b> ===	€ 100% - 13 抵抗 -
・       ・		
基本       スイッチ       計器       ソース       セミコンダウス       スパイスマクロ         2. 抵抗のシンボルを選び、オペアンプと同様に回路図ワ ークシート上の任意の場所に置いてください。       ア・フレートの任意の場所に置いてください。         第       1. 基本を選びます       ア・フレートの任意の場所に置いてください。         第       1. 基本を選びます       ア・フレートの任意の場所に置いてください。         第       1. 単本を選びます       ア・フレートの任意の場所に置いてください。         第       ア・フレートの任意の場所に置いてください。       ア・フレートの任意の場所に置いてください。         第       ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー・ア・ロー	<u> </u>	- ++   9€ ]€ ->- ∽4_┣
・基本を選びます         ・. 抵抗のシンボルを選び、オペアンプと同様に回路図ワークシート上の任意の場所に置いてください。           パー 抵抗器         ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	基本 スイッチ 計器 ソース セミコンダクタ ス	パイスマクロ
2. 抵抗のシンボルを選び、オペアンプと同様に回路図ワ フシー上の任意の場所に置いてください。     10 - 抵抗器     10 - 低大会     10 - 低	$\overline{\}$	~
1. 基本を選びます     ークシート上の任意の場所に置いてください。       R1 - 抵抗器     「シベル」 R1       ジベル     パ(ラスータ)       展航面     [Ohm]       変換     Relative       環境温度[10]     0       温度係数(1次)(1/0°2)     0       温度係数(2次)(1/0°2)     0       温度係数(3版)(1/0°2)     0       温度係数(3版)(1/0°2)     0       温度係数(3版)(1/0°2)     0       温度係数(3K)(1/0°2)     0       3. 置いた 抵抗のシンボルをはブルクリックすると、上のようお     0       水10     1       マー     1       名前のないファイル     ×       シー     ×       メ10     1       シー     1       マー     1       マー     1       シー     1       マー     1       マー     1       シー     1		2. 抵抗のシンボルを選び、オペアンプと同様に回路図り
RI - 抵抗器       Ri         ラベル       パラメータ         パラメータ       パラメータ         豚猫菌 (Ohm)       20         夏度(赤ち) (W)       1         温度(赤ち) (W)       1         温度(赤ち) (N)       1         温度(赤ち(カシンボルをダブルクリックすると、上のような まが現れ、抵抗の特性を変更する事が出来をます。       47         マー・       ・         名前のないファイル       ・         ジャブ       *         シャンマン       ・         メキャンセル       ・         ・       ・	1. 基本を選びます	ークシート上の任意の場所に置いてください。
NI - 1953/150       マ         ラベル       R1         ブラベータ       ワ(ラメータ)         豚筋瘤       100         原格電力       W         温度(数(1次)(1/0)       0         温度(数(1次)(1/0))       0         二       マ         マ       None         マ       マ         ・       ・ </td <td>D1 4045-92</td> <td></td>	D1 4045-92	
うペル パラメータ       R1 (パラメータ)         歴旗値       Dhmi         変換量	KI = 世抗奋	
パラスー3       パラスー3         「居抗値 [Ohm]       1         定格電力 [W]       1         温度       Relative         環境温度 [℃]       0         温度係数(1次)(1/℃)       0         二       マ         イレ       (*)         〇       (*)         3.       置いた抵抗のシンボルを増ブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。         ビ       *         名前のないファイル       *         (*)       *         (*)       *         ※ 終了       *	ラベル	R1
Pissikilla     (UM)       温度     W       温度     Relative       環境温度(1°C)     0       温度係数(1次X1/O°2)     0       温度係数(1数X8/O)     0       二     マ       水     Y       マ     None       47     47       マ     None       47     マ       マ     None       3.     置いた       置いた     マ       マ     マ       マ     マ       マ     マ       マ     マ <td>ハラメータ [抵抗体 [Obm]</td> <td></td>	ハラメータ [抵抗体 [Obm]	
温度     Relative       環境温度[*C]     0       温度係数(1次)(1/C <sup>2</sup> )     0       温度係数(94数)(8/C0]     0       定格電圧 (M)     100       Fault     None       ④ OK     ★ + + ン セル       ⑦ K     ★ + + → + + + + + + + + + + + + + + + +	[353.1/m] 定格垂力 [W]	
環境温度[*C]       0         温度係数(1次X1/C)       0         温度係数(13)X1/C)       0         温度係数(13)X1/C)       0         温度係数(13)X1/C)       0         定格電圧(M)       100         Fault       None         47       47         ③       ご         ③       ご         ③       ご         ③       ご         ④       ●         ④       ●         ④       ●         ●       ●	温度	Relative
温度係数(1次X1/C)       0         温度係数(2次X1/O^2)       0         温度係数(18数X1K/C)       0         定格電圧(M)       100         Fault       None         47       47         ③       二         ③       二         ③       二         ④       〇         〇       〇         3.       三         <	環境温度[℃]	0
温度係数(2次)(1/O <sup>2</sup> ) 温度係数(36数)(8/O) 定格電圧 (M) Fault OK ★キャンセル ? ヘルフ Rt 4.7k ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	温度係数(1次)(1/C]	0
温度係数(94数(N/C) 定格電圧(M) Fault OK ★キャンセル ? ヘルフ RI 4.7k ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	温度係数(2次)(1/C^2]	
定格電圧(W)     100       Fault     None       47       OK     ★キャンセル       ・     ・	温度係数(指数\/K/C)	
Fault     NONe     47       Image: Constraint of the system     イルブ       Image: Constraint of the system     イルブ       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of the system     Image: Constraint of the system       Image: Constraint of	定格電圧 (V)	
OK       ★ + + >> 2 · / / / / / / / / / / / / / / / / / /	Fault	None 47
OK     メキャンセル     ? ヘルブ       3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。     UI OPA743       ご     ご       名前のないファイル     X: 432 Y: 2		
RI 4.7k     Y-       3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。     UI OPA743       メー     Y-       名前のないファイル     X: 432 Y: 2	OK Xキャンセル ?	ヘルプ
RI 4.7k     Y-       3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。     UI OPA743       く     Y+       名前のないファイル     X: 432 Y: 2		
3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。 名前のないファイル 後了 X: 432 Y.2		R1 4.7k T
3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。 く の の の の ないファイル く 、 432 Y.2		
3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、上のような 表が現れ、抵抗の特性を変更する事が出来きます。 U1 OPA743 ✓ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲	· /	
	3. 置いた抵抗のシンボルをダブルクリックすると、 表が用れ、抵抗の特性を変更するまが出来まます	
▲前のないファイル       ※     ※       ※     ※       ※     ※       ※     ※	<b>3</b> Ҳが%416、1231,697191⊥Cススすび事が出れでより	
名前のないファイル 低計 終了 X: 432 Y: 2	<	VT >
(公) 終了 X: 432 Y: 2	名前のないファイル	
		X: 432 Y: 2

#### 図4能動部品と受動部品の選択

抵抗値や他の部品の特性を変更するには、個々のパラメータ・ボックスを選択してそれぞれの値を変更します。部品のパラメー タ・ボックスを選択して、変更したい値を強調表示します。表示されている値を上書きして、新しい値を入力します。例えば図 4では、この回路でのR1の値が1kから4.7kに変更されています。パラメータの設定が終わったら、OKをクリックして表を閉じ ます。受動素子、電源、半導体などの部品タイプについても、同様のパラメータ表が使用できます。

図4に示した「ジャンパ」は、Basicグループの中でも便利な部品のひとつです。ジャンパのシンボルは、Tという字を横向きに したような形をしています。ジャンパは、V+、V-、あるいは並列接続する他の関連回路を配線するために代用できます。ジャ ンパを使用すると、配線の入り乱れが少なくなります。TINA-TIでは、共通のジャンパ同士に同じラベル名を付けて接続する必 要があることに注意してください。

#### 3.2 部品の配置と配線

すべての部品が選択され、適切な位置に置かれると、それらの部品を配線できるようになります。各部品には、回路接続が必要 なノードがあります。TINAではこれらのノードを、小さな赤いx(バツ印)で表します。部品の相互配線は、マウス・ポイン タをノードのバツ印上に置いて、左マウスのボタンを押したままポインタをドラッグすることで行えます。ポインタを回路ス ペースのグリッドに沿って移動させると、線が引かれていきます。接続の終点と定めたポイントに配線が到達したら、マウスの ボタンを放します。図5は、TINA-TIの配線機能の図解です。



#### 図5部品の相互配線

配線機能には、Insert メニューから、または小さな鉛筆のように見えるアイコンからもアクセスできます。

## 4 解析機能

回路図入力が終わると、回路のシミュレーションを行う準備はほぼ完了です。Analysisメニューを選択すると、解析プロセスが 開始されます。各種解析(AC解析、DC解析、過渡解析、ノイズ解析)のリストが表示されます。これらの評価機能のひとつを強 調表示して、追加のオプション項目や選択項目にアクセスします。

Analysisメニューの先頭に表示されるオプションが、Error Rules Check (ERC)です。この機能を選択すると、作成した回路に 対して、このチェックが実行され、回路に誤りがある場合はポップアップ・エラー・ウィンドウにリスト表示されます。

エラー・ウィンドウが表示された場合は、その誤りのある行をクリックすると、回路図上の間違った点が強調表示されます。エ ラー・ウィンドウには、解析中に発見された異なるタイプの回路誤りもリスト表示されます。

ERCが選択されなかった場合でも、TINAではシミュレーション開始時に自動的にチェックを行います。

実行する解析を一つ選択すると、その特定の解析に関連した各種設定の選択項目を表示するウィンドウが表示されます。最初に 提供されるのは一般的な設定ですが、これらのパラメータを変更して、グラフの表示範囲など所要の出力用に設定できます。 すべての選択が完了したら、OKをクリックして解析を開始します。回路で最初に行われる解析は、通常はDC解析です。この テストでは、回路に期待する動作の実現性をチェックして、正常なDC動作条件を検証します。TINA-TIのDC解析機能を設定す ることで、ノード電圧を計算したり、DC電圧/電流の結果を表形式で提供したり、回路のDCスイープを生成したり、温度解析 を実行したりすることが可能になります。温度解析は、解析メニューから次のように項目を選択していくことで実行できます。 Analysis > Mode > temperature-stepping selections

#### 4.1 DC 解析

次の手順(図6)で、DC解析を実行します。

- 1. Analysis メニューをクリックします。
- 2. DC Analysisを選択します。
- 3. Table of DC Resultsをクリックします。 Voltages/Currentsの表が表示されます。
- 4. マウス・ポインタをプローブとして使用して、回路のノードをテストします。

図6に示すように、探査されたノードと測定値が、Voltages/Currentsの表に赤い文字で表示されます。



図 6 Voltages/Currentsの表を表示させて行うDC解析

## 4.2 過渡解析

AC周波数と時間領域の高度なシミュレーションを行うことも可能です。Analysis メニューから、各種シミュレーションの種類 を選択します。過渡解析、フーリエ解析、ノイズ解析の他に、従来のような「ゲインと位相一対一周波数」のAC送信特性値の プロットを選択することもできます。図7は、ウィーンブリッジ発振回路の例について行われた過渡解析です。シミュレーショ ンの過渡解析の結果も、図7に示してあります。この図では、ウィーンブリッジ発振回路の開始時と安定状態時の特性が図解さ れています。実際のウィンドウの表示は、軸ラベリング、目盛、背景グリッド色などを編集して、個々のユーザーの要求に合わ せた設定ができます。

次のステップを踏んで(図7に記載)、過渡解析を行います。

- 1. Analysis メニューをクリックします。
- 2. Transientを選択します。
- 3. Transient Analysis ダイアログ・ボックスが表示されます。必要に応じて、開始時間や終了時間などのパラメータを入 力します。
- 4. OKをクリックして、解析を実行します。



図7TINAの追加解析機能

## 5テストと測定

TINA-TIは、実行された解析のタイプに従って、シミュレーション後の結果を表やプロットの形式で生成します。また、TINA-TIを疑似リアルタイム・シミュレーション・モードにして、回路の動作中に仮想計測機器類を使用して出力を観測することも できます。

例えば図8は、ウィーンブリッジ発振回路の安定状態の出力の観測に使用される、仮想オシロスコープです。同様に、仮想信号 アナライザをアンプ回路の入力信号にして、シミュレーションによる高調波特性の観測も可能です。仮想オシロスコープにアク セスするには、T&M (図8のステップ1)、Oscilloscope(ステップ2)の順に選択します。カーソルをシミュレーション対象回路の 出力に置き、必要に応じて仮想オシロスコープのダイアログ・ボックスのコントロール項目を調整します(ステップ3)。

T&Mの選択オプション項目には、仮想AC/DC マルチメータ、ファンクション・ジェネレータ、X-Yレコーダもあります。ファ ンクション・ジェネレータは、仮想オシロスコープやアナライザと組み合わせて補正することが可能です。



図8仮想計測機器を使用したテスト

## 6 追加支援

使用していくうちに分かることですが、TINA-TIにはさらに多くの機能が備わっています。このシミュレーション・ソフトウェ アを使い慣れてくれば、これらの機能を利用してより短時間で回路を作成し、より高度なシミュレーションを行い、様々な必要 に応じた出力情報を最適化することができるようになります。

このソフトウェアにはオンライン・ヘルプ機能も備わっており、図9に示すように多くのアイコンやワークスペースの領域についての説明が、マウス・ポインタを置くことで表示されるようになっています。特定の解析に関する追加の支援や、能動部品パラメータの設定についての支援が必要であれば、詳細なヘルプ・ドキュメンテーションを入手することが可能です。

回路解析、能動部品などに関連する情報にアクセスするには、Helpメニューをクリックします。

TINA-TIアプリケーションのシミュレーションに関するご質問は、日本TIプロダクト・インフォメーション・センターにお問 い合わせください。



図 9 TINA-TIのヘルプ機能

注: Texas Instrumentsでは、TINAソフトウェアのサポートを提供していません。一般的なTINAソフトウェアの問題 に関してご質問がある場合や支援が必要な場合は、DesignSoftに連絡してください。

# ご注意

日本テキサス・インスツルメンツ株式会社(以下TIJといいます)及びTexas Instruments Incorporated(TIJの親会社、以下TIJないしTexas Instruments Incorporatedを総称してTIといいます)は、その製品及びサービスを任意に修正し、 改善、改良、その他の変更をし、もしくは製品の製造中止またはサービスの提供を 中止する権利を留保します。従いまして、お客様は、発注される前に、関連する最 新の情報を取得して頂き、その情報が現在有効かつ完全なものであるかどうかご 確認下さい。全ての製品は、お客様とTIJとの間に取引契約が締結されている場 合は、当該契約条件に基づき、また当該取引契約が締結されていない場合は、ご 注文の受諾の際に提示されるTIJの標準販売契約約款に従って販売されます。

TIは、そのハードウェア製品が、TIの標準保証条件に従い販売時の仕様に対応 した性能を有していること、またはお客様とTIJとの間で合意された保証条件に従 い合意された仕様に対応した性能を有していることを保証します。検査およびそ の他の品質管理技法は、TIが当該保証を支援するのに必要とみなす範囲で行 なわれております。各デバイスの全てのパラメーターに関する固有の検査は、政府 がそれ等の実行を義務づけている場合を除き、必ずしも行なわれておりません。

TIは、製品のアプリケーションに関する支援もしくはお客様の製品の設計につい て責任を負うことはありません。TI製部品を使用しているお客様の製品及びその アプリケーションについての責任はお客様にあります。TI製部品を使用したお客様 の製品及びアプリケーションについて想定されうる危険を最小のものとするため、 適切な設計上および操作上の安全対策は、必ずお客様にてお取り下さい。

TIは、TIの製品もしくはサービスが使用されている組み合せ、機械装置、もしくは 方法に関連しているTIの特許権、著作権、回路配置利用権、その他のTIの知的 財産権に基づいて何らかのライセンスを許諾するということは明示的にも黙示的に も保証も表明もしておりません。TIが第三者の製品もしくはサービスについて情報 を提供することは、TIが当該製品もしくはサービスを使用することについてライセン スを与えるとか、保証もしくは是認するということを意味しません。そのような情報を 使用するには第三者の特許その他の知的財産権に基づき当該第三者からライセ ンスを得なければならない場合もあり、またTIの特許その他の知的財産権に基づ きTIからライセンスを得て頂かなければならない場合もあります。

TIのデータ・ブックもしくはデータ・シートの中にある情報を複製することは、その情報 に一切の変更を加えること無く、かつその情報と結び付られた全ての保証、条件、 制限及び通知と共に複製がなされる限りにおいて許されるものとします。当該情 報に変更を加えて複製することは不公正で誤認を生じさせる行為です。TIは、そ のような変更された情報や複製については何の義務も責任も負いません。 TIの製品もしくはサービスについてTIにより示された数値、特性、条件その他のパ ラメーターと異なる、あるいは、それを超えてなされた説明で当該TI製品もしくは サービスを再販売することは、当該TI製品もしくはサービスに対する全ての明示的 保証、及び何らかの黙示的保証を無効にし、かつ不公正で誤認を生じさせる行為 です。TIは、そのような説明については何の義務も責任もありません。

TIは、TIの製品が、安全でないことが致命的となる用途ないしアプリケーション(例 えば、生命維持装置のように、TI製品に不良があった場合に、その不良により相当 な確率で死傷等の重篤な事故が発生するようなもの)に使用されることを認めて おりません。但し、お客様とTIの双方の権限有る役員が書面でそのような使用に ついて明確に合意した場合は除きます。たとえTIがアプリケーションに関連した情 報やサポートを提供したとしても、お客様は、そのようなアプリケーションの安全面及 び規制面から見た諸問題を解決するために必要とされる専門的知識及び技術を 持ち、かつ、お客様の製品について、またTI製品をそのような安全でないことが致 命的となる用途に使用することについて、お客様が全ての法的責任、規制を遵守 する責任、及び安全に関する要求事項を満足させる責任を負っていることを認め、 かつそのことに同意します。さらに、もし万一、TIの製品がそのような安全でないこ とが致命的となる用途に使用されたことによって損害が発生し、TIないしその代表 者がその損害を賠償した場合は、お客様がTIないしその代表者にその全額の補 償をするものとします。

TI製品は、軍事的用途もしくは宇宙航空アプリケーションないし軍事的環境、航空 宇宙環境にて使用されるようには設計もされていませんし、使用されることを意図 されておりません。但し、当該TI製品が、軍需対応グレード品、若しくは「強化プラス ティック」製品としてTIが特別に指定した製品である場合は除きます。TIが軍需対 応グレード品として指定した製品のみが軍需品の仕様書に合致いたします。お客 様は、TIが軍需対応グレード品として指定していない製品を、軍事的用途もしくは 軍事的環境下で使用することは、もっぱらお客様の危険負担においてなされると いうこと、及び、お客様がもっぱら責任をもって、そのような使用に関して必要とされ る全ての法的要求事項及び規制上の要求事項を満足させなければならないこと を認め、かつ同意します。

TI製品は、自動車用アプリケーションないし自動車の環境において使用されるよう には設計されていませんし、また使用されることを意図されておりません。但し、TI がISO/TS 16949の要求事項を満たしていると特別に指定したTI製品は除きます。 お客様は、お客様が当該TI指定品以外のTI製品を自動車用アプリケーションに使 用しても、TIは当該要求事項を満たしていなかったことについて、いかなる責任も 負わないことを認め、かつ同意します。

Copyright © 2011, Texas Instruments Incorporated 日本語版 日本テキサス・インスツルメンツ株式会社

# 弊社半導体製品の取り扱い・保管について

半導体製品は、取り扱い、保管・輸送環境、基板実装条件によっては、お客 様での実装前後に破壊/劣化、または故障を起こすことがあります。

弊社半導体製品のお取り扱い、ご使用にあたっては下記の点を遵守して下さい。 1. 静電気

- 素手で半導体製品単体を触らないこと。どうしても触る必要がある 場合は、リストストラップ等で人体からアースをとり、導電性手袋 等をして取り扱うこと。
- 弊社出荷梱包単位(外装から取り出された内装及び個装)又は製品
   単品で取り扱いを行う場合は、接地された導電性のテーブル上で(導 電性マットにアースをとったもの等)、アースをした作業者が行う こと。また、コンテナ等も、導電性のものを使うこと。
- マウンタやはんだ付け設備等、半導体の実装に関わる全ての装置類は、静電気の帯電を防止する措置を施すこと。
- 前記のリストストラップ・導電性手袋・テーブル表面及び実装装置 類の接地等の静電気帯電防止措置は、常に管理されその機能が確認 されていること。

● 温度:0~40℃、相対湿度:40~85%で保管・輸送及び取り扱いを行うこと。(但し、結露しないこと。)

● 直射日光があたる状態で保管・輸送しないこと。

3. 防湿梱包

 防湿梱包品は、開封後は個別推奨保管環境及び期間に従い基板実装 すること。

- 梱包品(外装、内装、個装)及び製品単品を落下させたり、衝撃を 与えないこと。
- 5. 熱衝撃
  - はんだ付け時は、最低限260℃以上の高温状態に、10秒以上さら さないこと。(個別推奨条件がある時はそれに従うこと。)
- 6. 汚染
  - はんだ付け性を損なう、又はアルミ配線腐食の原因となるような汚染物質(硫黄、塩素等ハロゲン)のある環境で保管・輸送しないこと。
  - はんだ付け後は十分にフラックスの洗浄を行うこと。(不純物含有 率が一定以下に保証された無洗浄タイブのフラックスは除く。)

<sup>2.</sup> 温·湿度環境

<sup>4.</sup> 機械的衝撃